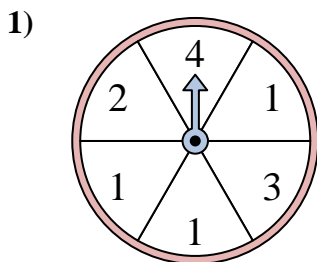


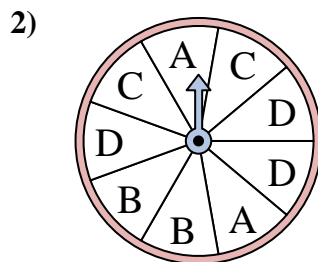


Risolvi ogni problema. Arrotonda la tua risposta al decimo più vicino.

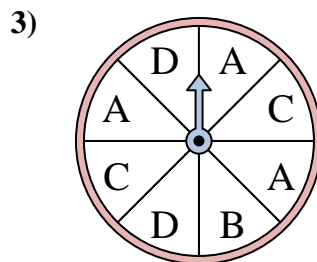
**Risposte**



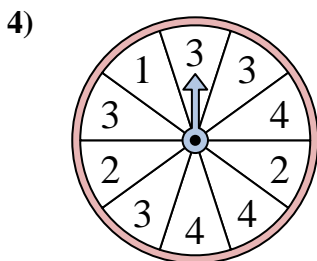
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.



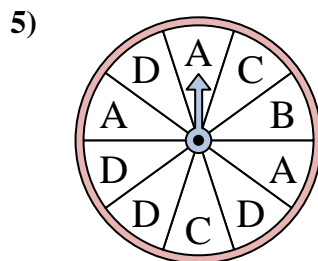
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su B.



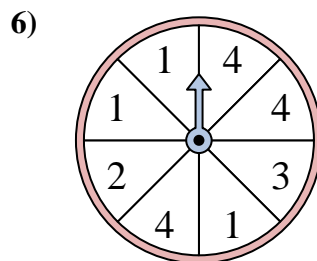
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



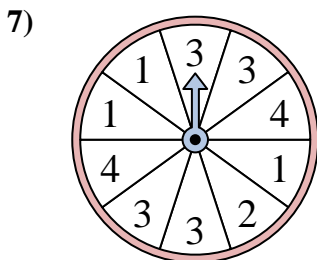
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



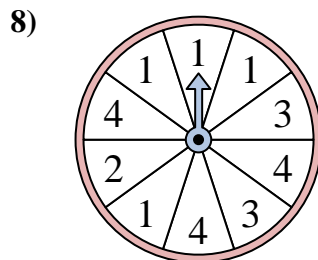
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



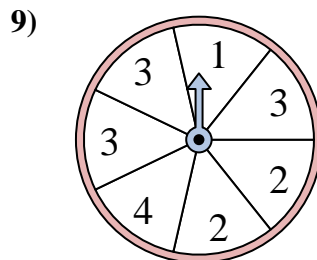
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



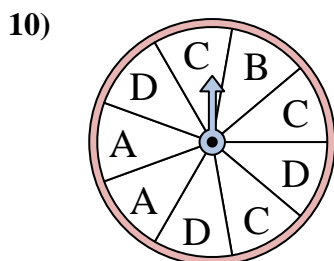
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



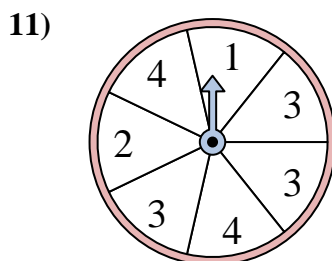
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 1.



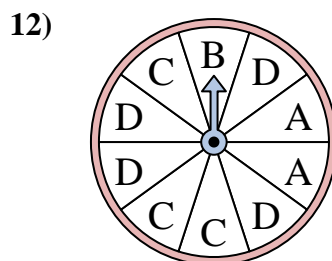
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.

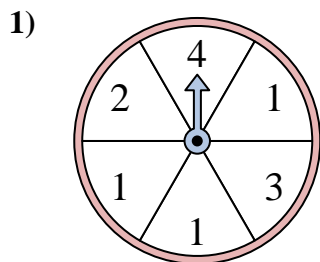


L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.

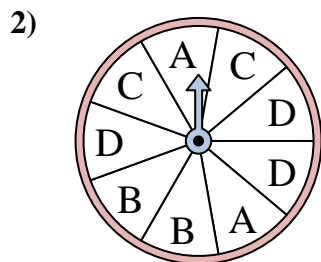
1. \_\_\_\_\_
2. \_\_\_\_\_
3. \_\_\_\_\_
4. \_\_\_\_\_
5. \_\_\_\_\_
6. \_\_\_\_\_
7. \_\_\_\_\_
8. \_\_\_\_\_
9. \_\_\_\_\_
10. \_\_\_\_\_
11. \_\_\_\_\_
12. \_\_\_\_\_



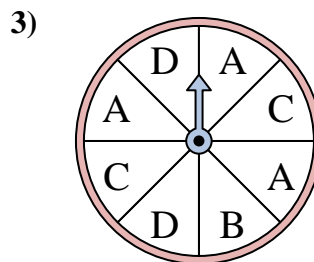
Risolvi ogni problema. Arrotonda la tua risposta al decimo più vicino.



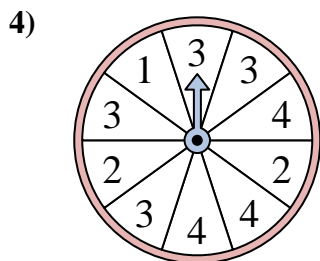
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.



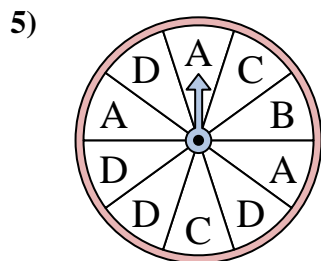
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su B.



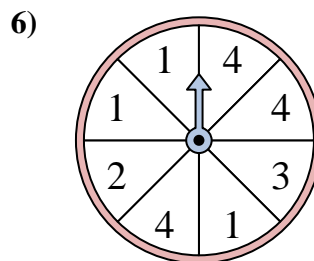
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



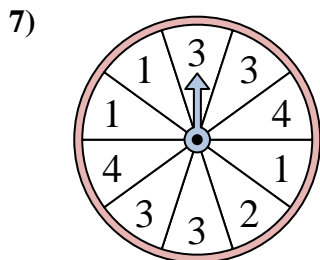
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



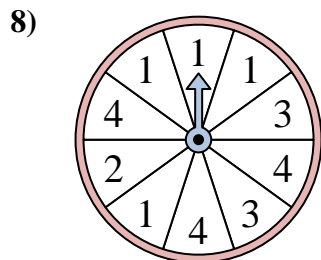
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



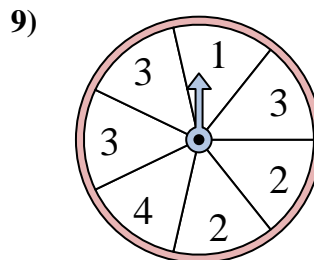
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



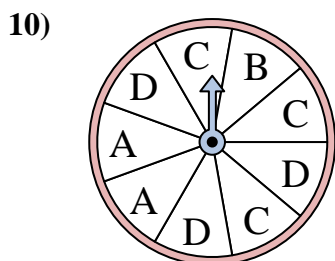
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



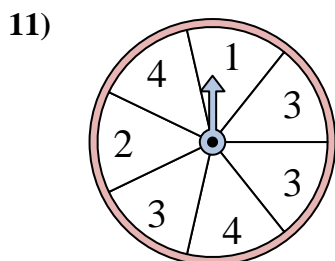
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 1.



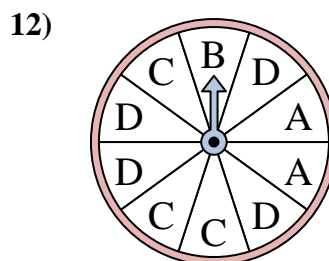
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.

**Risposte**

1. 16,7
2. 22,2
3. 25
4. 40
5. 40
6. 37,5
7. 20
8. 40
9. 42,9
10. 33,3
11. 14,3
12. 40