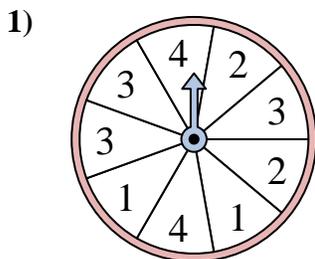


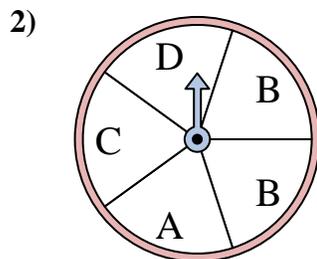


Risolvi ogni problema. Arrotonda la tua risposta al decimo più vicino.

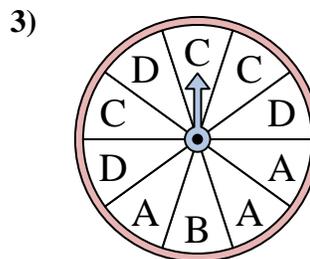
**Risposte**



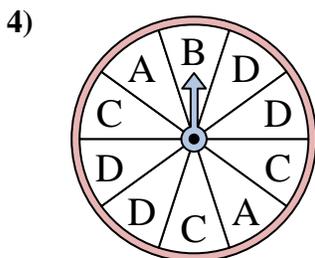
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.



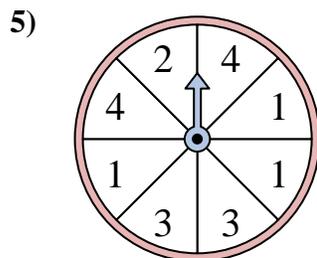
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



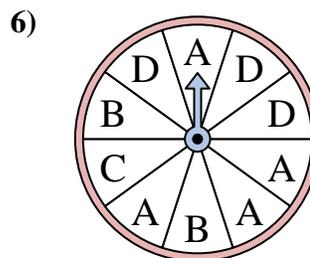
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su B.



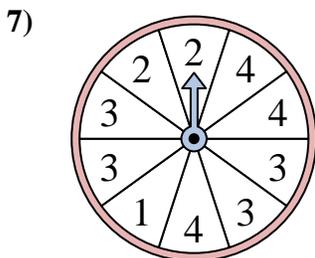
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.



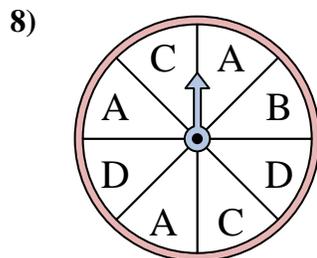
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



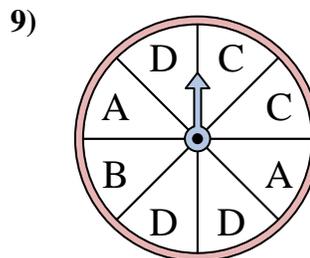
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



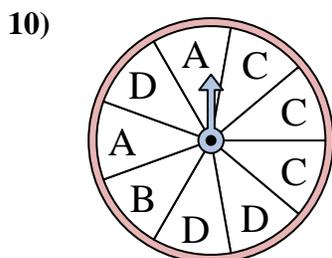
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



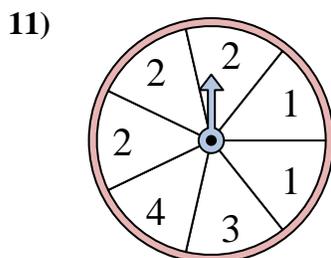
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



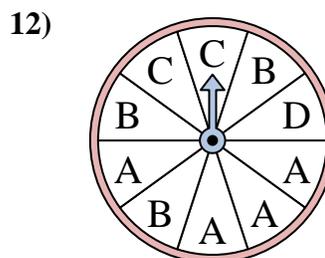
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 1.

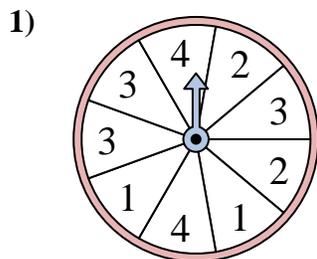


L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.

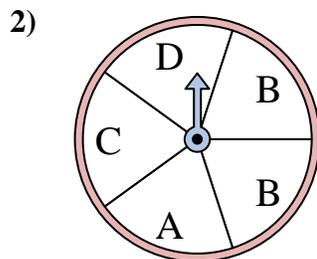
1. \_\_\_\_\_
2. \_\_\_\_\_
3. \_\_\_\_\_
4. \_\_\_\_\_
5. \_\_\_\_\_
6. \_\_\_\_\_
7. \_\_\_\_\_
8. \_\_\_\_\_
9. \_\_\_\_\_
10. \_\_\_\_\_
11. \_\_\_\_\_
12. \_\_\_\_\_



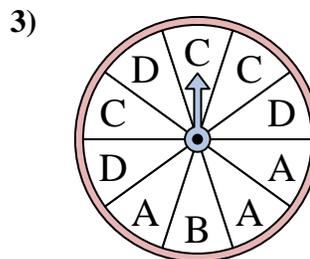
Risolvi ogni problema. Arrotonda la tua risposta al decimo più vicino.



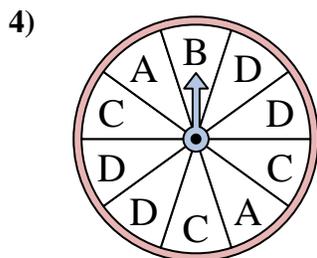
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 2.



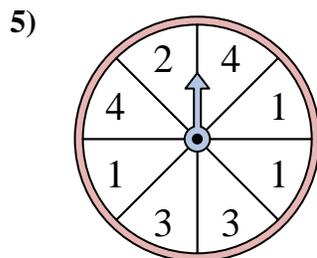
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



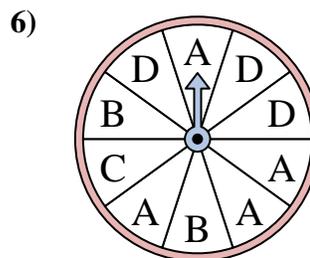
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su B.



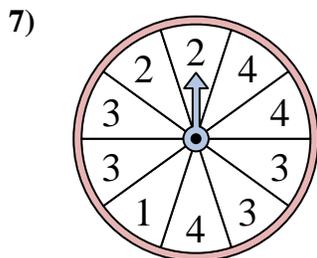
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.



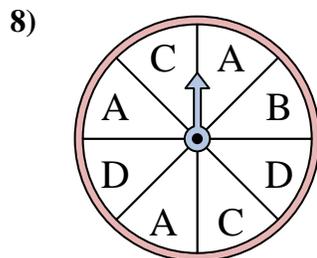
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 3.



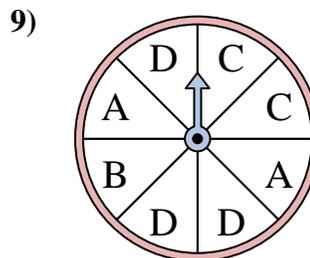
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



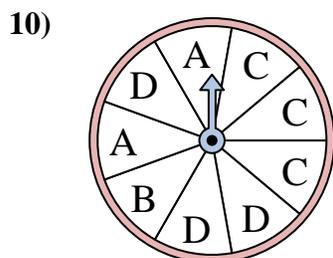
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 4.



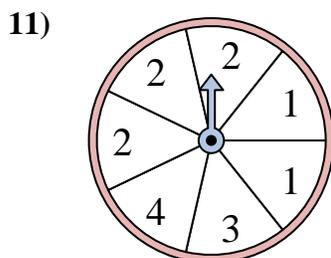
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su C.



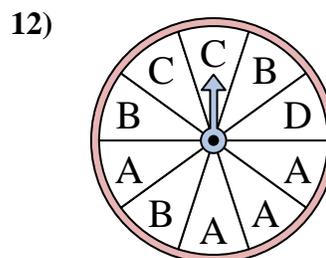
L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su D.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su 1.



L'indicatore ha una probabilità del \_\_\_\_\_% di fermarsi su A.

**Risposte**

1. 22,2
2. 20
3. 10
4. 20
5. 25
6. 10
7. 30
8. 25
9. 37,5
10. 22,2
11. 28,6
12. 40